

## Bericht zur Mathematischen Zulassungsprüfung im Mai 2009

Heinz-Willi Goelden, Wolfgang Lauf, Martin Pohl

*Am 9 Mai 2009 fand die Mathematische Zulassungsprüfung statt. Die Prüfung bestand aus einer 90-minütigen Klausur, in der 5 Aufgaben gestellt wurden. Um die Klausur zu bestehen, mussten mindestens 36 von 90 möglichen Punkten erzielt werden. Von den 17 Teilnehmern und Teilnehmerinnen haben 4 die Prüfung bestanden. Zugelassen waren ein Taschenrechner, eine mathematische Formelsammlung sowie entsprechende Literatur.*

### Aufgabe 1 (10 Punkte)

Betrachten Sie ein gleichschenkliges Dreieck im ersten Quadranten. Die Ecken der Basis sind der Koordinatenursprung  $(0, 0)$  und der Punkt  $(b, 0)$  mit  $b > 0$ . Die dritte Ecke liegt auf der Parabel  $y = 27 - x^2$ . Bestimmen Sie den maximalen Flächeninhalt, den dieses Dreieck haben kann.

### Lösung:

Die Ecken des Dreiecks haben die Koordinaten  $(0, 0)$ ,  $(b, 0)$  und  $(x, 27 - x^2)$ . Da das Dreieck gleichschenklig ist, gilt  $b = 2x$ . Weiter liegt das Dreieck im ersten Quadranten genau dann, wenn  $x \in (0, \sqrt{27})$  gilt.

Der Flächeninhalt des Dreiecks beträgt  $\frac{1}{2}2x(27 - x^2) = 27x - x^3$ . Die Funktion  $F$  mit  $F(x) = 27x - x^3$ ,  $0 \leq x \leq \sqrt{27}$  nimmt wegen  $F(0) = F(\sqrt{27}) = 0$  ihr Maximum an der Nullstelle der Ableitung  $F'(x) = 27 - 3x^2$ , also bei  $x = 3$  an. Der maximale Flächeninhalt ist  $F(3) = 54$ .

**Aufgabe 2 (20 Punkte)**

Betrachten Sie die Funktion  $f(x) = \int_0^x e^{\sin t} dt$ ,  $x \in \mathbb{R}$

- (a) Bestimmen Sie das Taylorpolynom  $T_2$  der Funktion  $f$  mit Entwicklungspunkt  $x_0 = 0$ . Verwenden Sie zur Berechnung der ersten Ableitung von  $f$  den Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung.
- (b) Ermitteln Sie das Restglied  $R_2$  nach Lagrange.
- (c) Zeigen Sie: Für alle  $x \in \mathbb{R}$  gilt  $|R_2(x)| \leq |x|^3$ .

**Lösung:**

- (a) Die Formel für das Taylorpolynom  $T_2$  lautet

$$T_2(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + \frac{1}{2}f''(x_0)(x - x_0)^2, \quad x \in \mathbb{R}.$$

Mit  $x_0 = 0$  wird dies zu

$$T_2(x) = f(0) + f'(0)x + \frac{1}{2}f''(0)x^2.$$

Für die Funktion  $f(x) = \int_0^x e^{\sin t} dt$  erhält man nach dem Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung  $f'(x) = e^{\sin x}$ ,  $x \in \mathbb{R}$ . Damit folgt  $f''(x) = \cos x e^{\sin x}$  und man erhält die Werte  $f(0) = 0$ ,  $f'(0) = 1$  und  $f''(0) = 1$ . Damit ergibt sich für das Taylorpolynom  $T_2$  die Darstellung

$$T_2(x) = x + \frac{1}{2}x^2.$$

- (b) Die Formel für das Restglied  $R_2$  nach Lagrange lautet

$$R_2(x) = \frac{1}{6}f'''(\xi)(x - x_0)^3$$

mit einem geeigneten  $\xi$  zwischen  $x$  und  $x_0 = 0$ .

Mit  $f'''(\xi) = (\cos^2 \xi - \sin \xi) e^{\sin \xi}$  ergibt sich

$$R_2(x) = \frac{1}{6}(\cos^2 \xi - \sin \xi) e^{\sin \xi} x^3, \quad \xi \text{ geeignet zwischen } 0 \text{ und } x.$$

- (c) Es ist

$$\begin{aligned} |R_2(x)| &= \frac{1}{6} |\cos^2 \xi - \sin \xi| e^{\sin \xi} |x|^3 \leq \\ &\frac{1}{6} \left( \underbrace{|\cos^2 \xi|}_{\leq 1} + \underbrace{|\sin \xi|}_{\leq 1} \right) \underbrace{e^{\sin \xi}}_{\leq e^1 \leq 3} |x|^3 \leq \frac{1}{6} \cdot 2 \cdot 3 |x|^3 = |x|^3, \quad x \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

**Aufgabe 3 (25 Punkte)**

Eine Platte der Form  $x^2 + y^2 \leq 1$  wird einschließlich ihres Randes so erwärmt, dass die Temperatur im Punkt  $(x, y)$  durch den Ausdruck  $T(x, y) = x^2 + 2y^2 - x$  gegeben ist. Eine Fliege krabbelt über die Platte und befindet sich gerade im Punkt  $(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ .

- In welche Richtung muss die Fliege gehen, damit die Temperatur möglichst schnell zunimmt?
- Die Fliege läuft von  $(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$  in die Richtung, die zum Punkt  $(1, 0)$  zeigt. Wie groß ist die Richtungsableitung von  $T$  im Punkt  $(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$  in die von der Fliege eingeschlagenen Richtung.
- Bestimmen Sie den wärmsten und den kältesten Punkt der Platte.

**Lösung:**

- Die Temperatur  $T$  nimmt an der Stelle  $(x, y)$  am schnellsten in die Richtung zu, in die der Gradient  $\nabla T(x, y)$  zeigt.

$$\text{Mit } \nabla T(x, y) = \begin{pmatrix} 2x - 1 \\ 4y \end{pmatrix} \text{ ergibt sich } \nabla T(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}) = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Die Fliege muss also in die Richtung  $\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$  gehen.

- Der Vektor von  $(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$  nach  $(1, 0)$  ist  $\begin{pmatrix} 3/2 \\ -1/2 \end{pmatrix}$ . Der normierte Richtungsvektor in die eingeschlagene Richtung ist daher  $\underline{v} = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$ . Für die Richtungsableitung in diese Richtung gilt:

$$T_{\underline{v}}(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}) = \nabla T(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}) \cdot \underline{v} = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{-8}{\sqrt{10}}.$$

- Gesucht sind die globalen Minima und Maxima der Funktion  $T(x, y) = x^2 + 2y^2 - x$  auf der Menge  $\Omega = \{(x, y) \mid x^2 + y^2 \leq 1\}$ . Zur Bestimmung dieser Extrema kann man zunächst alle möglichen Extremalstellen ermitteln und dann die Funktionswerte an diesen Stellen vergleichen.

Die Extremalstellen der Funktion  $T$  können zum einen im Inneren  $\overset{\circ}{\Omega} = \{(x, y) \mid x^2 + y^2 < 1\}$  von  $\Omega$  liegen. Hier kommen alle Nullstellen des Gradienten von  $T$  in Betracht. Zum anderen können die Extremalstellen am Rand  $\partial\Omega = \{(x, y) \mid x^2 + y^2 = 1\}$  von  $\Omega$  liegen. Diese Randpunkte sind die Extrema von  $T$  unter der Nebenbedingung  $g(x, y) = x^2 + y^2 - 1 = 0$ . Mit der Methode der Lagrange-Multiplikatoren findet man die potentiellen Extremalstellen auf  $\partial\Omega$  als Lösungen des Gleichungssystems  $\nabla T(x, y) = \lambda \nabla g(x, y)$ ,  $g(x, y) = 0$ .

Die Gleichung  $\nabla T(x, y) = \underline{0}$  hat nur eine Lösung, nämlich  $(\frac{1}{2}, 0)$ . Der Funktionswert von  $T$  an dieser Stelle ist  $T(\frac{1}{2}, 0) = -\frac{1}{4}$ .

Das Gleichungssystem  $\nabla T(x, y) = \lambda \nabla g(x, y)$ ,  $g(x, y) = 0$  lautet

$$\begin{aligned}2x - 1 &= \lambda 2x \\4y &= \lambda 2y \\x^2 + y^2 &= 1\end{aligned}$$

Aus der zweiten Gleichung folgt  $y = 0$  oder  $\lambda = 2$ . Der Fall  $y = 0$  liefert die beiden Lösungen  $(1, 0)$  und  $(-1, 0)$ . Mit  $\lambda = 2$  folgt aus der ersten Gleichung  $x = -\frac{1}{2}$ . Damit ergeben sich zwei weitere Lösungen  $\left(-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right)$  und  $\left(-\frac{1}{2}, -\frac{\sqrt{3}}{2}\right)$ .

Die Funktionswerte an diesen vier Stellen sind  $T(1, 0) = 0$ ,  $T(-1, 0) = 2$  und  $T\left(-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right) = T\left(-\frac{1}{2}, -\frac{\sqrt{3}}{2}\right) = \frac{9}{4}$ .

Der kälteste Punkte der Platte ist die Stelle  $\left(\frac{1}{2}, 0\right)$  mit der Temperatur  $T\left(\frac{1}{2}, 0\right) = -\frac{1}{4}$  und die beiden wärmsten Punkte der Platte sind  $\left(-\frac{1}{2}, \pm\frac{\sqrt{3}}{2}\right)$  mit der Temperatur  $T\left(-\frac{1}{2}, \pm\frac{\sqrt{3}}{2}\right) = \frac{9}{4}$ .

**Aufgabe 4 (15 Punkte)**

Es sei  $n$  eine *ungerade* natürliche Zahl und  $c \in \mathbb{R}$ .

Betrachten Sie die folgende  $n$ -reihige quadratische Matrix

$$A_n = \begin{pmatrix} c & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 & 1 \\ 0 & \ddots & \ddots & & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & c & 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & 0 & c & 0 & & \vdots \\ \vdots & \ddots & 1 & 0 & c & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & & \ddots & \ddots & 0 \\ 1 & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 & c \end{pmatrix}.$$

- (a) Zeigen Sie, dass für die Determinante von  $A_n$  gilt

$$\det A_n = c(c^2 - 1)^{\frac{n-1}{2}},$$

indem Sie die Matrix  $A_n$  für  $c \neq 0$  durch geeignete Zeilenumformungen zunächst auf obere Dreiecksgestalt bringen.

- (b) Für welche  $c \in \mathbb{R}$  ist die Matrix  $A_n$  invertierbar?  
 (c) Begründen Sie, dass die Matrix  $A_n$  stets diagonalisierbar ist.  
 Geben Sie eine zu  $A_n$  ähnliche Diagonalmatrix an.  
 Hinweis: Benutzen Sie das Ergebnis aus (a).

**Lösung:**

- (a) Für  $c \neq 0$  bringt man  $A_n$  durch elementare Zeilenumformungen auf obere Dreiecksgestalt, indem man in den letzten  $\frac{n-1}{2}$  Zeilen von der Zeile mit Nummer  $n - j + 1$ ,  $j = 1, \dots, \frac{n-1}{2}$ , das  $\frac{1}{c}$ -fache der  $j$ -ten Zeile subtrahiert. Die neue Matrix hat dann die Gestalt:

$$\begin{pmatrix} c & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 & 1 \\ 0 & \ddots & \ddots & & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & c & 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & & 0 & c & 0 & & \vdots \\ \vdots & \ddots & 0 & 0 & c - \frac{1}{c} & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 & c - \frac{1}{c} \end{pmatrix}$$

Die Determinante einer oberen Dreiecksmatrix ist das Produkt der Hauptdiagonalelemente, hier also:

$$\det A_n = c^{\frac{n-1}{2}} \cdot c \cdot \left(c - \frac{1}{c}\right)^{\frac{n-1}{2}} = c(c^2 - 1)^{\frac{n-1}{2}}.$$

Diese Formel schließt auch den Fall  $c = 0$  ein, denn in diesem Fall ist die Determinante stets 0, da die mittlere Zeile eine Nullzeile ist.

- (b) Die quadratische Matrix  $A_n$  ist genau dann invertierbar, wenn  $\det A_n \neq 0$  gilt. Nach Teilaufgabe (a) muss also im Falle  $n = 1$  genau  $c \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$  und im Falle  $n > 1$  genau  $c \in \mathbb{R} \setminus \{-1, 0, +1\}$  sein.
- (c) Die reelle Matrix  $A_n$  ist symmetrisch, so dass sie nach dem Spektralsatz ähnlich zu einer Diagonalmatrix  $D_n$  ist.  
 Die Diagonalelemente von  $D_n$  sind genau die Eigenwerte von  $A_n$ , die ihrer algebraischen Vielfachheit im charakteristischen Polynom  $\det(A_n - \lambda I_n)$  entsprechend häufig auftreten.  
 Die Matrix  $A_n - \lambda E_n$  hat dieselbe Gestalt wie  $A_n$ , so dass nach Teilaufgabe (a) gilt

$$\det(A_n - \lambda I_n) = (c - \lambda)((c - \lambda) - 1)^{\frac{n-1}{2}} ((c - \lambda) + 1)^{\frac{n-1}{2}}.$$

Also stehen auf der Diagonalen von  $D_n$  die Eigenwerte  $c$  mit Vielfachheit 1 und  $c \pm 1$  mit jeweils der Vielfachheit  $\frac{n-1}{2}$ .

**Aufgabe 5 (20 Punkte)**

Bekanntlich gilt, dass jeder (ggf. komplexe) Eigenwert einer orthogonalen reellen Matrix den Betrag eins besitzt. Sie können diese Aussage (ohne Beweis) bei der Beantwortung der folgenden Fragen benutzen.

- (a) Begründen Sie, dass jeder Eigenwert einer orthogonalen und symmetrischen reellen Matrix  $A$  nur  $+1$  oder  $-1$  sein kann.
- (b) Bestimmen Sie (möglichst einfach) alle Eigenwerte mit ihren algebraischen Vielfachheiten für die Matrix

$$A = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} -2 & 3 & -6 \\ 3 & 6 & 2 \\ -6 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

- (c) Geben Sie alle Eigenräume der Matrix  $A$  an.

**Lösung:**

- (a) Gemäß der zitierten Aussage über orthogonale Matrizen haben die Eigenwerte von  $A$  den Betrag eins. Weil  $A$  auch symmetrisch ist, müssen die Eigenwerte auch reell sein. Damit kommen nur  $\pm 1$  als Eigenwerte von  $A$  in Frage.
- (b) Die Matrix  $A$  ist orthogonal, da die Spaltenvektoren von  $A$  eine Orthonormalbasis des  $\mathbb{R}^3$  bilden. Weiterhin ist die Matrix  $A$  symmetrisch, so dass das Ergebnis aus Aufgabenteil (a) angewendet werden kann.  
Es seien  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  die reellen Eigenwerte von  $A$ , entsprechend der algebraischen Vielfachheit oft hingeschrieben.  
Wegen  $1 = \text{Spur } A = \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3$  und  $\lambda_{1,2,3} \in \{-1, +1\}$  müssen die Eigenwerte  $\lambda = 1$  mit Vielfachheit 2 und  $\lambda = -1$  mit Vielfachheit 1 sein.
- (c) Da die reelle Matrix  $A$  symmetrisch und damit diagonalisierbar ist, stimmen die algebraische und geometrische Vielfachheit der Eigenwerte überein. Also muss für die Eigenräume gelten:  $\dim E_1 = 2$  und  $\dim E_{-1} = 1$ .  
Wegen  $\text{Rang}(A - 1 \cdot I_3) = 1$  kann  $E_1$  durch folgende (gegenüber der Standardrechnung vereinfachte) Rechnung bestimmt werden:

$$A - 1 \cdot I_3 = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} * & * & * \\ 3 & 6 & 2 \\ * & * & * \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} * & * & * \\ 0 & 1 & 0 \\ * & * & * \end{pmatrix} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} * & * & * \\ 3 & -1 & 2 \\ * & * & * \end{pmatrix},$$

also

$$E_1 = \mathbb{L}_{\text{hom}}(A - 1 \cdot I_3) = \left\{ s \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \mid s, t \in \mathbb{R} \right\}.$$

Da  $A$  symmetrisch ist, gilt  $E_1 \perp E_{-1}$ . Aus obiger Rechnung ergibt sich  $(3 \ -1 \ 2)^T \in E_1^\perp$ , so dass

$$E_{-1} = \left\{ s \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \mid s \in \mathbb{R} \right\}.$$